

# PAAT\_机器人编程初级2 练习题四

(考试时间: 客观题 30 分钟, 操作题 30 分钟; 总分: 100 分)

## 一、选择题 (每题 6.5 分, 共计 65 分)

1. 下列不属于机器人影视形象的是 ( )



2. 运行下列程序, 变量 n 的数值为 ( )

```
当 Arduino 启动
  将 n 设为 10
  将 n 增加 -2
```

- A. 10
- B. -2
- C. 8
- D. 10-2

3. 下列不属于机器人必要组成部分的是 ( )

- A. 传感部分
- B. 控制部分
- C. 塑料外壳
- D. 机械部分

4. 当超声波数值为 45 时, 小车的移动轨迹是 ( )

```
当 Arduino 启动
  初始化
  重复执行
    如果 读取管脚超声波测距值(CM) > 30 那么
      前进 - 左电机转速 75 右电机转速 60
    如果 读取管脚超声波测距值(CM) < 15 那么
      后退 - 左电机转速 75 右电机转速 60
```

- A. 向前左转
- B. 向前右转
- C. 向后左转
- D. 向后右转

5. 机器人的电源相当于人类的 ( )
- A. 大脑
  - B. 皮肤
  - C. 血管
  - D. 心脏

6. 如图, 该零件可以配合使用的工具是 ( )



7. 关于杠杆说法正确的是? ( )
- A. 指甲刀是费力杠杆
  - B. 核桃钳是费力杠杆
  - C. 筷子是省力杠杆
  - D. 开瓶器是省力杠杆

8. 如图, 可以修改指令为通过按键 1 进行控制灯光, 需要修改的区域为 ( )



- A. 1
- B. 2
- C. 3
- D. 4

9. 以下哪些选项不是机器人的常见驱动方式? ( )
- A. 液压驱动
  - B. 气压驱动
  - C. 电力驱动
  - D. 人力驱动

10. 运行下列程序, 当按下 C 按键 ( )



- A. 无法判断
- B. 无反应
- C. 点亮灯光
- D. 关闭灯光

## 二、编程操作（共 1 题，共 35 分）

11. 编写程序，让机器人按以下要求在地图上运行。

- (1) 机器人能够从数字 1 区域出发，并且离开 1 区域；
- (2) 机器人能够到达 5 区域，停留 3 秒（可以压线）；
- (3) 机器人能够离开 5 区域后，到达 9 区域并停留（可以压线）。

1	2	3
4	5	6
7	8	9